Le istruzioni fornite in questa guida consentono di mettere a punto la configurazione standard delle unità base e rover LAND-PAK e del radio modem interno.

In brevissimo tempo sarà possibile configurare ed utilizzare l'unità LAND-PAK™ per acquisire posizioni mediante RTK/UltraRTK™.

***L'apertura, il montaggio e l'uso di questo prodotto comportano l'accettazione da parte dell'utente delle clausole del Contratto di licenza contenuto nella* Guida utente LAND-PAK.**

Importante: il tracciamento dei satelliti con questo dispositivo può essere effettuato solo dopo aver caricato nel ricevitore l'apposito file di opzioni. Attenersi alle istruzioni fornite nella presente Guida.

Per informazioni sulle procedure di verifica della dotazione, carica delle batterie e messa a punto dell'hardware, consultare la *Guida utente LAND-PAK* in dotazione.

Per istruzioni complete in merito al raggiungimento di prestazioni ottimali, consultare le guide elencate di seguito, incluse nella dotazione.

- ✓ *Guida utente LAND-PAK NavCom*
- ✓ *NavCom SF-3040 GNSS Receiver Product User Guide (Guida utente del ricevitore SF-3040 GNSS NavCom)*
- ✓ *MicroSurvey Nautiz X7 User Guide (Guida utente dell'unità MicroSurvey Nautiz X7)*
- ✓ *MicroSurvey FieldGenius User Guide (Guida utente dell'unità MicroSurvey FieldGenius)*
- ✓ *SATELLINE-3ASd Radio Modems User Guide (Guida utente dei radio modem SATELLINE-3ASd)*
- ✓ *StarPoint User Guide (Guida utente StarPoint)*

■ Assistenza clienti NavCom

Telefono: +1 (310) 381-2000

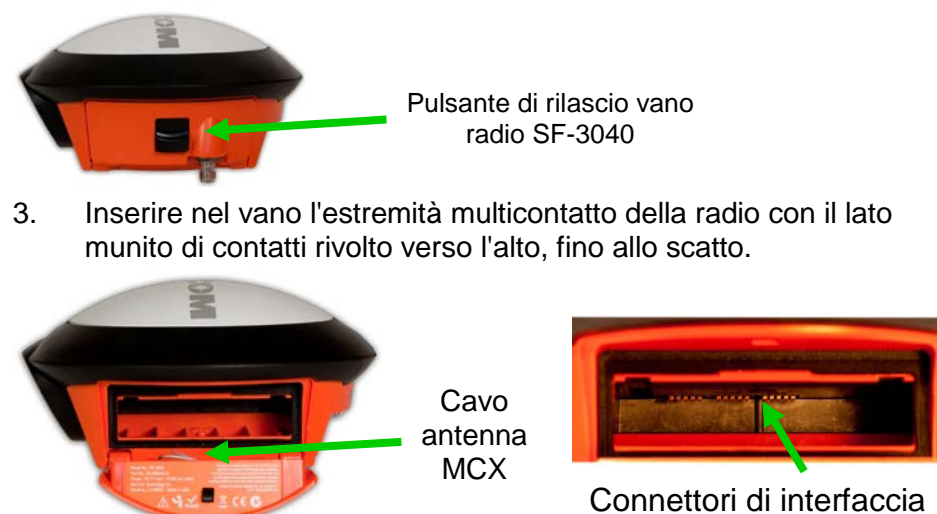
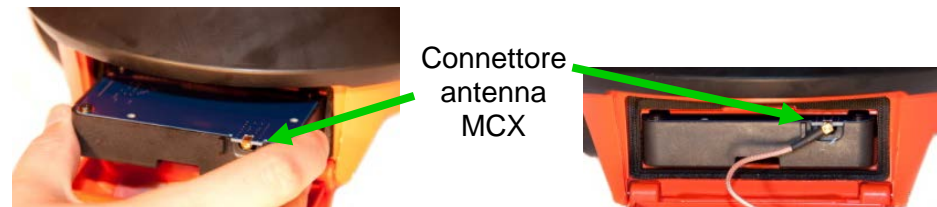
Sito web: http://www.navcomtech.com/Contact/ContactSupport.cfm

ALIMENTAZIONE USB – COM1 COM2

Installazione della radio UHF

Per installare la radio procedere come descritto di seguito.

1. Spegnere l'unità SF-3040.
2. Spingere verso il basso il pulsante di rilascio del vano radio.

3. Inserire nel vano l'estremità multicontatto della radio con il lato munito di contatti rivolto verso l'alto, fino allo scatto.

4. Allineare con cautela il contatto centrale del connettore MCX del cavo coassiale al modulo radio. Inserire il connettore in linea retta e con forza, prestando attenzione a non danneggiare il contatto centrale.

5. Instradare il cavo per evitare schiacciamenti.
6. Chiudere lo sportello fino allo scatto.
7. Collegare l'antenna della radio al connettore TNC.

Per ulteriori informazioni consultare la pubblicazione SF-3040 Product User Guide (Guida utente del ricevitore SF-3040 GNSS).

Installazione delle batterie dell'unità SF-3040

Caricare le batterie attenendosi alle procedure riportate in *SF-3040 Product User Guide (Guida utente del ricevitore SF-3040)*.

I vani batterie sono ubicati sul lato del ricevitore SF-3040. Sul bordo esterno di ciascun vano batterie è presente un fermaglio di bloccaggio, per mantenere in posizione i pacchi batterie.

Per installare i pacchi batterie procedere come descritto di seguito.

8. Aprire il vano batterie (situato sul lato sinistro del ricevitore SF-3040, tenendo l'unità con la parte anteriore rivolta verso l'utente) portando verso il basso il pulsante nero.
9. Allineare il pacco batterie al rispettivo vano.
10. Spostare lateralmente il fermaglio di bloccaggio e, trattenendolo in posizione, inserire un pacco batterie in ciascun vano, con i contatti metallici rivolti in avanti.
11. Riportare in posizione i fermagli di bloccaggio.

Ripetere le operazioni descritte ai punti 8 - 11 con il secondo pacco batterie.

Per maggiori informazioni sulle procedure di carica, installazione, uso, sicurezza e smaltimento delle batterie, consultare la pubblicazione *SF-3040 GNSS Receiver Product User Guide (Guida utente del ricevitore SF-3040 GNSS)* in dotazione.

I pacchi batterie del ricevitore SF-3040 GNSS sono contrassegnati per evitare errori durante l'installazione. Sono presenti due fermagli di bloccaggio a lato di ciascun vano batterie.

Assicurarsi che entrambi i fermagli di bloccaggio siano fissati in posizione. In caso contrario, i pacchi batterie potrebbero fuoriuscire.

Collegamento dell'apparecchiatura

12. Prima dell'uso, caricare completamente i pacchi batterie nel caricabatteria in dotazione.
13. Installare i pacchi batterie negli appositi vani laterali.

Per maggiori informazioni sulle procedure di carica ed installazione dei pacchi batterie, consultare la pubblicazione *SF-3040 GNSS Receiver Product User Guide (Guida utente del ricevitore SF-3040 GNSS).*

Sono inoltre disponibili tre cavi di alimentazione opzionali.

14. Utilizzare uno dei due cavi in dotazione per la trasmissione dei dati.
    - Cavo per dispositivo USB (NP 96-212238-01): collegare l'estremità a 7 contatti del connettore LEMO alla porta USB-COM1, posta nella parte inferiore dell'unità SF-3040. Collegare l'estremità USB al PC.

    Oppure

    - Cavo seriale COM 2 (opzionale) (NP 96-212169-01): collegare l'estremità a 6 contatti del connettore LEMO alla porta COM2, posta nella parte inferiore dell'unità SF-3040. Collegare l'estremità DB9S al PC.

L'unità supporta anche un cavo seriale COM1 opzionale (NP 96-212170-01).

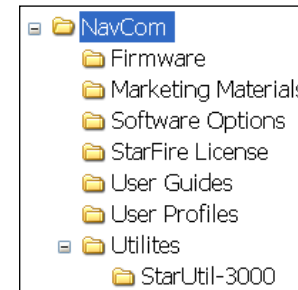
Inoltre, è disponibile la connettività Bluetooth™. Consultare la pubblicazione *StarUtil 3000 User Guide (Guida utente StarUtil 3000)* per ulteriori informazioni sulle modalità di collegamento di un dispositivo Bluetooth™. La funzione di caricamento firmware mediante Bluetooth non è supportata.

15. Posizionare il ricevitore in un'area che consenta libera visuale a 360° del cielo.
16. Tenere premuto l'interruttore generale posto sul quadro spie frontale per attivare l'unità SF-3040. Tutti i LED presenti sul quadro spie frontale si illuminano per 3 - 5 secondi durante la fase di accensione. Quindi, il colore dei LED del quadro spie passa da **rosso** a **verde**.

Salvataggio di cartelle/file su PC

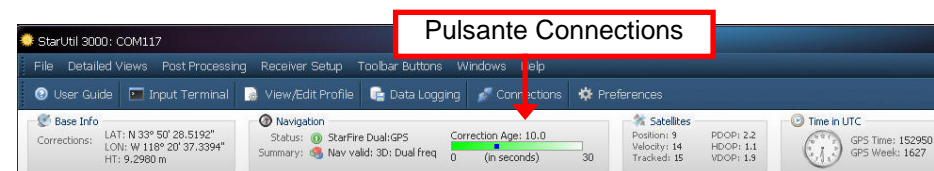
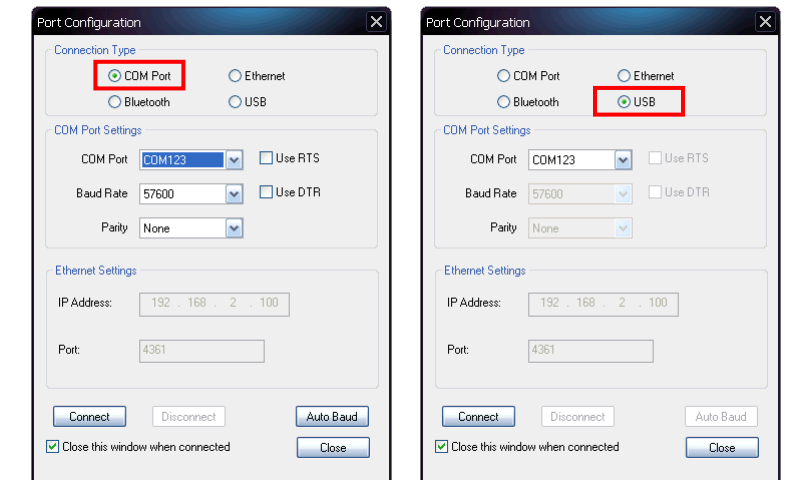
L'unità flash USB per la configurazione del prodotto SF-3040 (NP 82-043000-0001) comprende gli elementi elencati di seguito.

- Directory radice: file opzioni software e licenza StarFire (se acquistata)
- Cartella NavCom: include le sottocartelle Firmware, Marketing Materials, User Guides, User Profiles, Utilities (Firmware, Materiali di marketing, Guide utente, Profili utenti, Utilità) (il contenuto della cartella NavCom è variabile.)

17. Inserire l'unità flash USB per la configurazione del prodotto SF-3040 nel PC.
18. Selezionare l'unità flash USB.
19. Salvare il file opzioni software, la licenza StarFire (se acquistata) e la cartella NavCom sul PC. Creare due nuove cartelle nella cartella NavCom, una per il file di opzioni ed una per la licenza StarFire.

Impostazione del collegamento

20. Dal PC, andare a Navcom\Utilities\StarUtil-3000.
21. Verificare che nella cartella StarUtil-3000 siano presenti i seguenti file: "Starutil-3k_v1_0_x.exe", "navcomx1c45x3040.inf" (driver USB) e 96-312007-3001.pdf.

Affinché la porta USB riconosca automaticamente l'unità SF-3040, è necessario che il driver USB si trovi nella stessa cartella in cui risiede StarUtil-3000.

22. Fare doppio clic su "Starutil-3k_v1_0_x.exe" per aprire il programma.

23. Fare clic sul pulsante Connections (Collegamenti) per stabilire il collegamento tra il PC e l'unità SF-3040. Si apre la finestra Port Configuration (Configurazione porte).
24. In base al tipo di collegamento effettuato, non modificare l'opzione predefinita della sezione Connection Type (Tipo di collegamento), ossia COM Port (Porta COM), oppure selezionare USB.

Settaggi porta COM

Settaggi USB

25. Impostare le opzioni adeguate in base alla selezione effettuata nella sezione Connection Type (Tipo di collegamento).
    - Porta COM
      - *COM Port* (Porta COM): selezionare la porta COM del PC in uso
      - *Baud Rate* (Velocità in baud): 57600 (mantenere il valore predefinito)
      - *Parity* (Parità): None (Nessuna) (mantenere il valore predefinito)

    Oppure

    - Porta USB
      - *COM Port* (Porta COM): selezionare la porta COM virtuale del PC in uso

26. Fare clic su Auto Baud (Baud autom.) per verificare che il valore di Baud Rate (Velocità in baud) sia corretto per la porta selezionata.
27. Fare clic su Connect (Connetti).
28. Verificare che l'unità SF-3040 sia collegata al PC: i messaggi visualizzati nella finestra Communication (Comunicazione) indicano che il collegamento è stato stabilito.

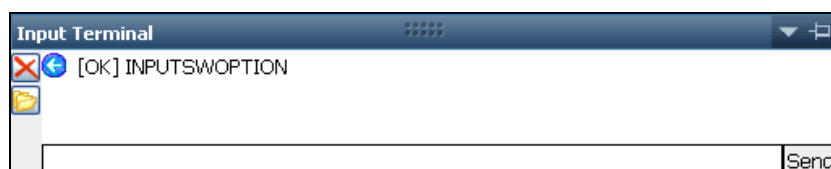
Caricamento delle opzioni software

Prima di caricare la licenza StarFire (se acquistata), è necessario aver caricato le opzioni software.

Importante: il tracciamento dei satelliti con questo dispositivo può essere effettuato solo dopo aver caricato nel ricevitore l'apposito file di opzioni.

29. Selezionare Software Options (Opzioni software) dalla finestra File Upload (Caricamento file).

30. Fare clic su [...] e scorrere le voci fino alla cartella NavCom sul PC.
31. Selezionare il file di opzioni software (il file ha estensione *.opt). Il percorso del file di opzioni software viene visualizzato nel riquadro.
32. Fare clic su [Upload] (Carica). Terminata l'operazione, si apre una finestra di conferma. Fare clic su OK.

Anche la finestra *Input Terminal (Terminale di ingresso)* visualizza l'esito dell'operazione di caricamento. Nell'esempio riportato di seguito, l'operazione è andata a buon fine.

33. Fare clic su (Aggiorna) nella finestra Software Options (Opzioni software) per visualizzare le opzioni software caricate.

Se una qualsiasi delle opzioni software acquistate non compare nella finestra *Software Options* (Opzioni software), consultare la sezione "Use the Input Terminal to Upload Software Options" (Uso del terminale di ingresso per caricare le opzioni software), in *StarUtil-3000 User Guide (Guida utente StarUtil 3000)*.

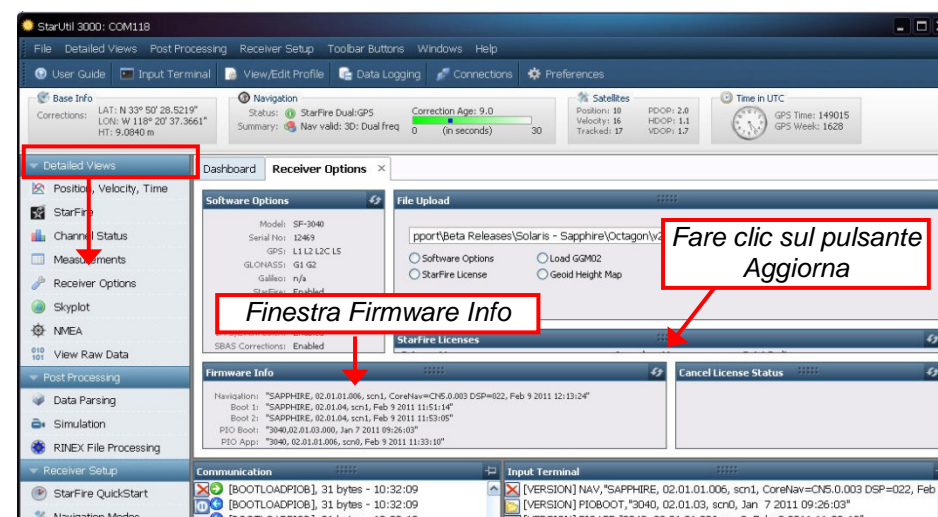
Consultare anche *Sapphire Technical Reference Manual (Manuale tecnico di riferimento Sapphire)* per ulteriori informazioni sul comando [INPUTSWOPTION].

Il messaggio "StarFire: Enabled" (StarFire: attivato) indica che è stata caricata l'opzione software StarFire; non significa che è stata installata una licenza StarFire. Non chiudere StarUtil-3000. Procedere come descritto di seguito.

- Se è stata acquistata una licenza StarFire, andare alla sezione *Caricamento della licenza StarFire*.
- Se non è stata acquistata una licenza StarFire, andare alla sezione *Profilo utente predefinito in fabbrica*.

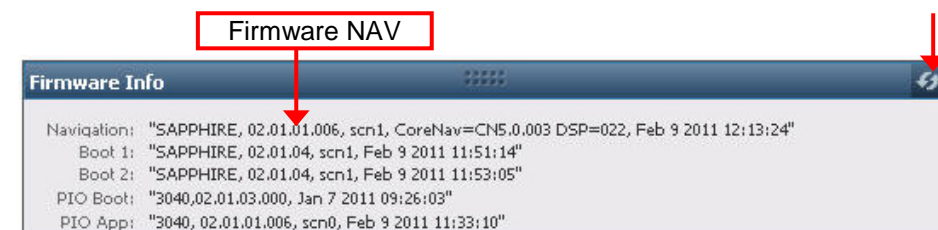
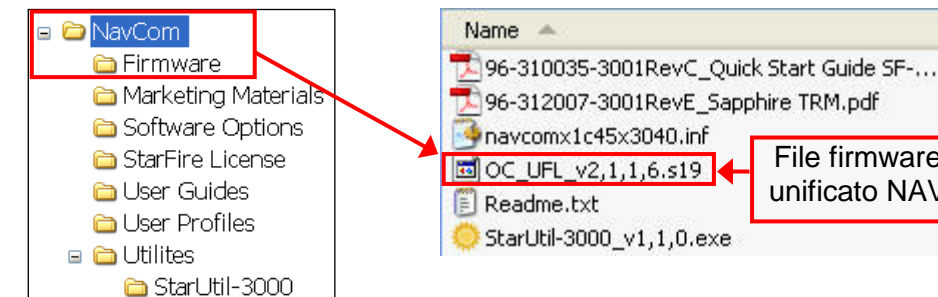
Verifica della versione firmware

L'utente è tenuto a verificare che il firmware installato nell'unità SF-3040 corrisponda alla versione più recente. La versione firmware installata è importante al fine del corretto funzionamento del ricevitore.

34. Nel menu Detailed Views (Visualizza dettagli), fare clic su Receiver Options (Opzioni ricevitore) per aprire la relativa scheda.

35. Fare clic sul pulsante (Aggiorna) della finestra Firmware Info (Info sul firmware) per visualizzare le opzioni installate.

Fare clic sul pulsante Aggiorna

Firmware NAV

Firmware Info
Navigation: "SAPPHIRE, 02.01.01.006, scn1, CoreNav=CN5.0.003 DSP=022, Feb 9 2011 12:13:24"
Boot 1: "SAPPHIRE, 02.01.04, scn1, Feb 9 2011 11:51:14"
Boot 2: "SAPPHIRE, 02.01.04, scn1, Feb 9 2011 11:53:05"
PIO Boot: "3040,02.01.03.000, Jan 7 2011 09:26:03"
PIO App: "3040, 02.01.01.006, scn0, Feb 9 2011 11:33:10"

36. Dal PC, andare alla cartella Navcom\Firmware. La cartella Firmware viene copiata dall'unità flash USB per la configurazione del prodotto SF-3040. Contiene la versione più recente del firmware. Il file del firmware ha estensione *.s19.

Per ulteriori informazioni aprire il file Readme.txt.

A partire dal gennaio 2012, le prime lettere del file *.s19 potrebbero essere "SP" anziché "OC".

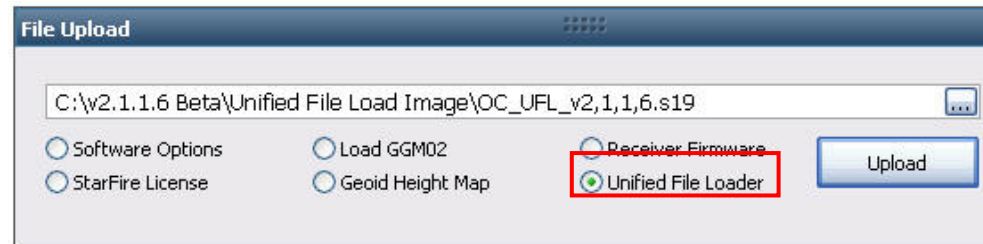
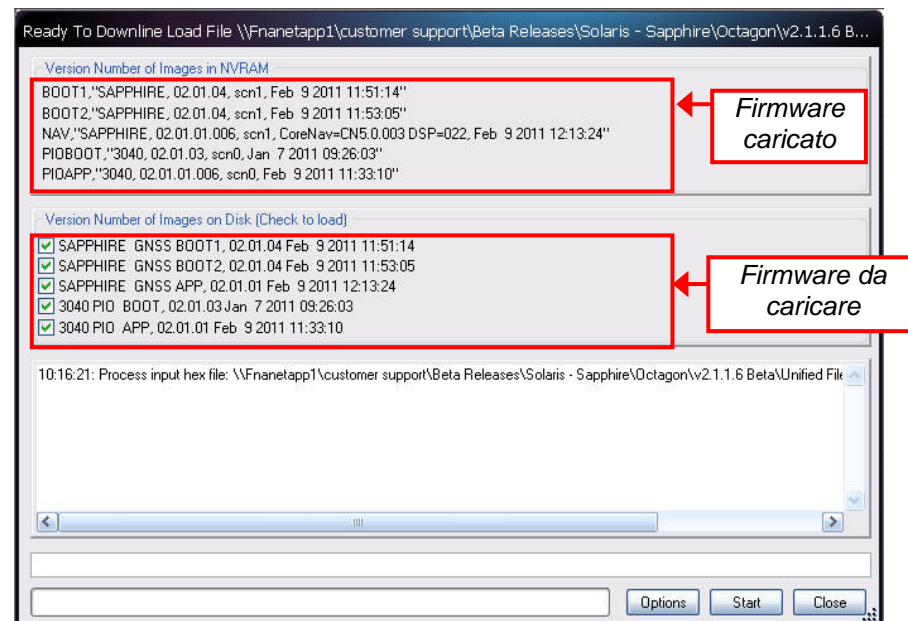
37. Confrontare la versione del firmware NAV corrente, nella cartella Firmware, alla versione installata, visualizzata nella finestra Firmware Info (Info sul firmware).

Nell'esempio sopra riportato, il firmware NAV installato nel ricevitore corrisponde alla versione firmware contenuta nella cartella.

38. Procedere come descritto di seguito.
    - Se il firmware NAV installato nel ricevitore è la *versione più recente*, andare alla precedente sezione *Caricamento delle opzioni software*.
    - Se il firmware NAV installato nel ricevitore *non* è la versione più recente, procedere come segue.
        - Controllare le versioni degli altri firmware.
        - Annotare tutti i file firmware da aggiornare.
        - Andare alla seguente sezione Caricamento del firmware.

Caricamento del firmware

Caricamento di un file firmware unificato

39. Selezionare Unified File Loader (Caricatore file unificato) dalla finestra File Upload (Caricamento file).

40. Fare clic su ... e scorrere le voci fino alla cartella NavCom\Firmware sul PC.
41. Selezionare il file firmware unificato (UFL) da caricare (il file ha estensione .s19). Il percorso del file UFL viene visualizzato nel riquadro.
42. Fare clic su Upload (Carica). Le opzioni da caricare vengono selezionate nella finestra Ready to Downline Load File (Pronto per trasferimento file dal sistema centrale verso i satelliti).

43. Selezionare o deselezionare i file del firmware secondo necessità (in base ai numeri della versione esistente già caricata).
44. Facendo clic su Start (Avvia), si aggiorna la finestra che mostra l'avanzamento dell'operazione.
45. Terminata l'operazione, fare clic su Close (Chiudi).
46. Se uno qualsiasi dei file non viene caricato, verificare i file caricati e deselezionarli, quindi ricaricare i restanti file. Se il problema persiste, rivolgersi all'assistenza clienti NavCom per ricevere ulteriori istruzioni.

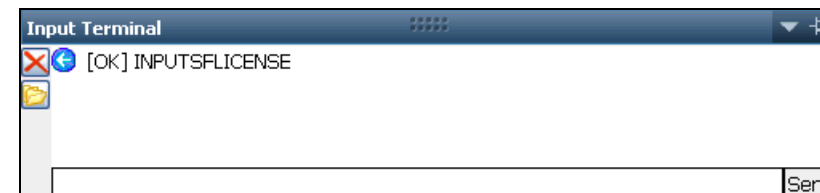
Caricamento della licenza StarFire

Per procedere alla configurazione iniziale è necessario installare la licenza StarFire mediante cavo dati. Eventuali rinnovi di licenza successivi di norma vengono trasmessi al ricevitore mediante trasmissione radio. Consultare la pubblicazione *SF-3040 GNSS Receiver Product User Guide (Guida utente del ricevitore SF-3040 GNSS NavCom)*.

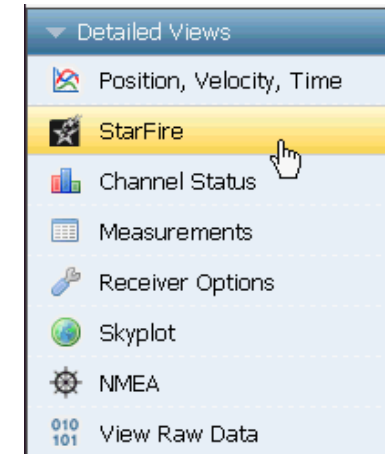
All'atto del caricamento della licenza StarFire, è necessario che il ricevitore sia già in grado di effettuare il tracciamento dei satelliti GPS e di fornire una posizione valida, quale formula di accettazione della licenza stessa.

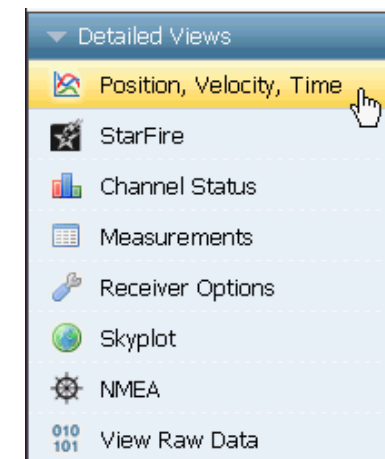
47. Selezionare StarFire License (Licenza StarFire) dalla finestra File Upload (Caricamento file).

48. Fare clic su ... e scorrere le voci fino alla cartella NavCom sul PC.
49. Selezionare il file di licenza StarFire (il file ha estensione *.lic). Il percorso del file di licenza StarFire viene visualizzato nel riquadro.
50. Fare clic su Upload (Carica). Terminata l'operazione, si apre una finestra di conferma. Fare clic su OK.

Anche la finestra *Input Terminal (Terminale di ingresso)* visualizza l'esito dell'operazione di caricamento. Nell'esempio riportato di seguito, l'operazione è andata a buon fine.

51. Verificare che sia stata caricata la licenza StarFire acquistata. Le informazioni sulla licenza sono reperibili nelle schede elencate di seguito.

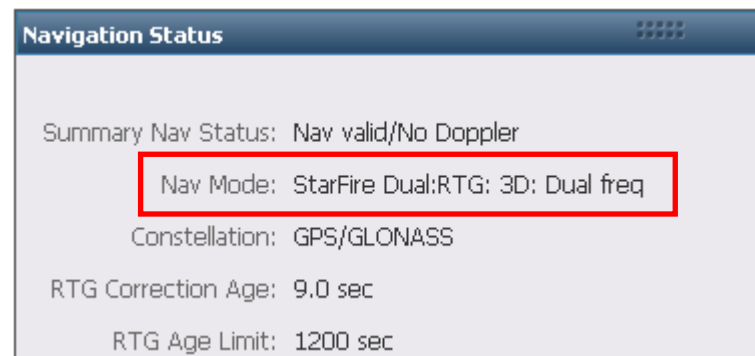
- Scheda *Receiver Options (Opzioni ricevitore):* finestre *StarFire Licenses (Licenze StarFire)* e *Cancel License Status (Annulla stato licenza)*
- Scheda *StarFire:* finestra License *Info (Info sulla licenza)*

Per aprire la scheda *StarFire*, fare clic su *StarFire* nel menu *Detailed Views (Visualizza dettagli)*.

Conferma della navigazione StarFire

52. Fare clic su Position, Velocity, Time (Posizione, Velocità, Tempo) nel menu Detailed Views (Visualizza dettagli) per stabilire se il ricevitore stia navigando in modalità StarFire. Si apre la scheda PVT.

Il ricevitore entra in modalità StarFire circa 3 minuti dopo la prima accensione; a questo punto ha inizio il periodo di convergenza.

Versioni più recenti del software: se alla voce Nav Mode (Modalità Nav.) compare *StarFire Dual:GPS*, significa che il ricevitore sta navigando nel vecchio formato StarFire, con una precisione <10 cm. Se alla voce Nav Mode (Modalità Nav.) compare invece *StarFire Dual:GNSS*, significa

che il ricevitore sta navigando nel nuovo formato StarFire che supporta GLONASS, con una precisione <5 cm.

Versioni meno recenti del software: se alla voce Nav Mode (Modalità Nav.) compare *StarFire Dual:RTG: 3D: Dual freq*, significa che il ricevitore sta navigando in doppia frequenza StarFire con correzione di posizione 3D, che garantisce ottima precisione. RTG è un altro termine per indicare StarFire.

Messa a punto dell'hardware della stazione base

Questa sezione descrive le procedure necessarie per la messa a punto corretta *ed* in sicurezza della stazione base. Innanzitutto, è importante scegliere un'area all'aperto per eseguire questa messa a punto di prova.

⚠ Le punte delle aste del treppiede della stazione base possono danneggiare i materiali morbidi, inclusi i tappeti o la moquette da interni.

53. Montare la stazione base in una zona sicura, all'aperto ed in piano.
54. Sganciare la cinghia che trattiene le aste del treppiede.
55. Aprire le aste del treppiede fino a stabilizzarlo. Usare le leve delle aste del treppiede e le viti ad aletta per regolare in altezza e fissare il treppiede (vedi Figura 1). È sufficiente livellare il treppiede ad occhio.

Figura 1: treppiede della stazione base – regolazione delle aste

Figura 2: treppiede della stazione base

Fare riferimento alla Figura 2 per la procedura descritta di seguito.

56. Svitare il fermo della base e rimuovere il tappo del treppiede. Se necessario, usare le due chiavi a brugola da 4 e/o 5 mm (poste sulla piastra superiore del treppiede) per serrare le viti esagonali poste sulla sommità del treppiede.
57. Riporre la chiave a brugola impiegata per uso futuro.

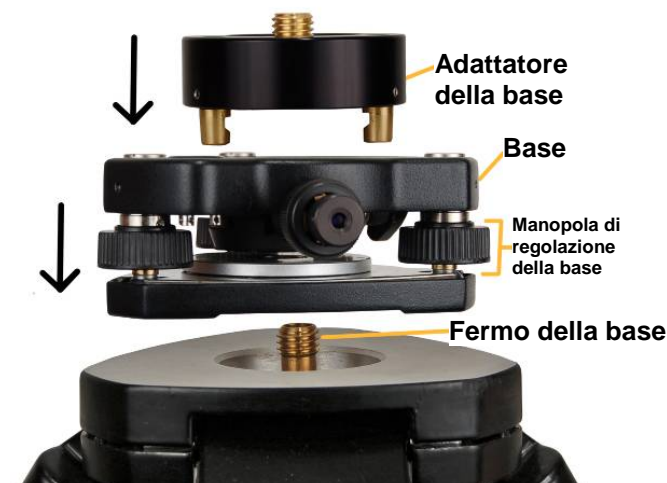



Figura 3: montaggio della base e del relativo adattatore

Fare riferimento alla Figura 3 per la procedura descritta di seguito.

58. Per montare la base sulla sommità del treppiede procedere come descritto di seguito.
    a. Posizionare la base in modo che poggi in piano ed uniformemente sulla piastra superiore.
    b. Avvitare il fermo nella base per fissarla.

La base è dotata di una livella a bolla e di tre manopole di regolazione, per aggiustaggi di precisione.

59. Allineare l'adattatore ai tre fori della base, quindi bloccarlo in posizione agendo sulla manopola posta a lato della base.
60. Avvitare la prolunga nell'adattatore della base. La prolunga agevola l'accesso ai connettori e la sostituzione delle batterie del ricevitore SF-3040 GNSS.

Messa a punto dell'hardware del rover

Questa sezione descrive le procedure necessarie per la messa a punto corretta ed in sicurezza del rover. Innanzitutto, è importante scegliere un'area all'aperto per eseguire questa messa a punto di prova.

La palina per rover può danneggiare i materiali morbidi, inclusi i tappeti o la moquette da interni.

Il serraggio eccessivo degli attacchi presenti sulla palina per rover può provocare danni.

61. Montare il rover in una zona sicura, all'aperto ed in piano.

Figura 4: morsetto per palina e supporto

Fare riferimento alla Figura 4 per la procedura descritta di seguito.

62. Se necessario, fissare il morsetto per palina del rover al supporto del Nautiz procedendo come segue.
    a. Inserire il raccordo a sgancio rapido del supporto nel foro del morsetto per palina.
    b. Premere il pulsante posto sul morsetto per palina e, se necessario, ruotare il supporto nella posizione desiderata inserendo il pernetto in uno dei fori presenti sul morsetto per palina.
    c. Rilasciare il pulsante nero del morsetto per palina per bloccare in posizione il gruppo.

Figura 5: montaggio dell'unità MicroSurvey Nautiz X7

Fare riferimento alla Figura 5 per la procedura descritta di seguito.

63. Fissare il gruppo morsetto per palina del rover procedendo come segue.
    a. Allentare la manopola posta sul morsetto per palina.
    b. Fissare il morsetto per palina del rover al di sopra del livello, in modo che non ne intralci la vista.
    c. Serrare la manopola.

64. Montare il Nautiz X7 sul morsetto del supporto e serrare la manopola del supporto.

⚠ Non serrare eccessivamente il supporto. Un serraggio eccessivo potrebbe danneggiare lo schermo del Nautiz X7.

⚠ Non montare la palina in una posizione che favorisca la caduta dell'apparecchiatura. Sebbene i prodotti elettronici siano testati per la caduta dalla palina, cadute ripetute o cadute su un asse sbagliato possono causare danni.

65. Inserire i due pacchi batterie a ioni di litio nel ricevitore SF-3040 GNSS. Se necessario, consultare il Capitolo 3 (Battery Charging, Ricarica delle batterie) della pubblicazione SF-3040 GNSS Product User Guide (Guida utente del ricevitore SF-3040 GNSS).
66. Estendere la palina del rover all'altezza massima e bloccarla in posizione. Per questa operazione potrebbe essere necessario ruotare la palina superiore per allineare i fermi caricati a molla alla palina inferiore.
67. Serrare il connettore posto alla base della prolunga per bloccarla in posizione.
68. L'estensione della palina del rover riduce l'eventualità di oscuramento del segnale satellitare ad opera di pedoni o veicoli di passaggio.
69. Avvitare l'antenna del ricevitore sull'unità SF-3040.
70. Montare l'unità SF-3040 sulla sommità della palina del rover ed avvitarla in posizione.

Interfaccia Bluetooth

71. Aprire FieldGenius e selezionare un progetto, oppure crearne uno nuovo; per ulteriori informazioni consultare la pubblicazione Field Genius User Guide (Guida utente Field Genius).
72. Sulla schermata **Instrument Selection (Selezione Strumento)** (vedi Figura 6), selezionare **GPS Rover**.
    a. Nel database FieldGenius sono memorizzati profili separati, per consentire ad una singola unità di acquisizione dati di collegarsi a più dispositivi. Selezionare e nominare l'unità in fase di configurazione.

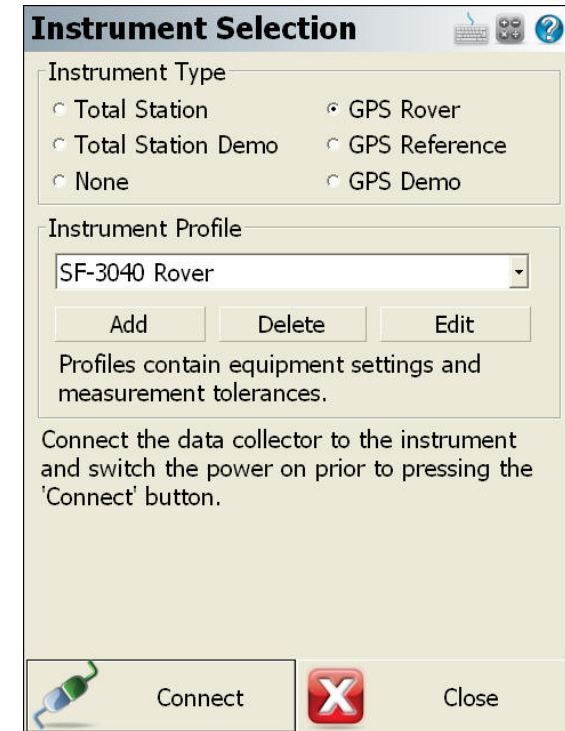



Figura 6: Instrument Selection (Selezione Strumento)

73. Fare clic su **Edit (Edita)** per impostare l'interfaccia dell'unità di acquisizione dati.

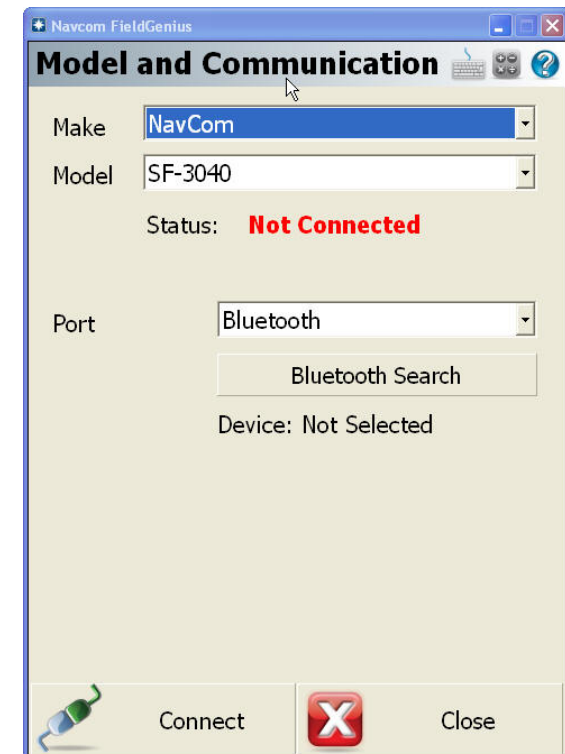



Figura 7: Modello Model and Communication (Modello e Comunicazione)

74. Selezionare le voci elencate di seguito dagli elenchi a discesa.
    a. Marca: *NavCom*
    b. Modello: *SF-3040*
    c. Porta: *Bluetooth*
75. Fare clic su **Bluetooth Search (Ricerca Bluetooth)**. Il display si aggiorna, visualizzando SF-3040 ed il numero di matricola dell'unità, ad es.: SF304020024.
76. Selezionare il dispositivo adeguato e fare clic su **OK**.
77. Fare clic su **Connect (Connetti)**.

Configurazione del radio modem interno

Questa sezione descrive le procedure di configurazione iniziale del radio modem interno da 1 W del ricevitore SF-3040.

> L'unica volta in cui viene selezionata l'opzione **GPS Reference (GPS Base)** è quando si configura una stazione base con radio UHF ausiliaria interna da 1 W o esterna.

78. Fare clic su **Connect (Connetti)** per effettuare il collegamento al ricevitore SF-3040.
79. Sulla schermata Link Configure (Config. Collegamento) (vedi Figura 8), selezionare **Internal UHF Radio (Modulo radio UHF)** nel campo Link Device (Dispositivo di collegamento). Il campo GPS Port (Porta GPS) deve essere impostato su **Internal (Interna)**, solo per il modulo radio da 1 W.
80. Selezionare un **Data Format (Formato Dati)** dall'elenco a discesa.
81. Fare clic su **Setup (Settaggi)**.
82. Sulla schermata **Radio Setup (Settaggi Radio)** (vedi Figura 9), compilare il campo **Network ID**, digitare un valore di frequenza nella casella di testo **Frequency (Frequenza)** (i parametri Frequency e Network ID (Frequenza e ID rete) di base e rover devono corrispondere) e compilare il campo **Frequency e Network ID (Frequenza e ID rete)**. Sul rover, impostare la potenza di trasmissione a 100 mW, a meno che la base non richieda la posizione del rover per le correzioni di rete (ad es., un messaggio GGA periodico). In questo caso, impostare il rover allo stesso valore di potenza di trasmissione della base.
83. Fare clic su **OK**.

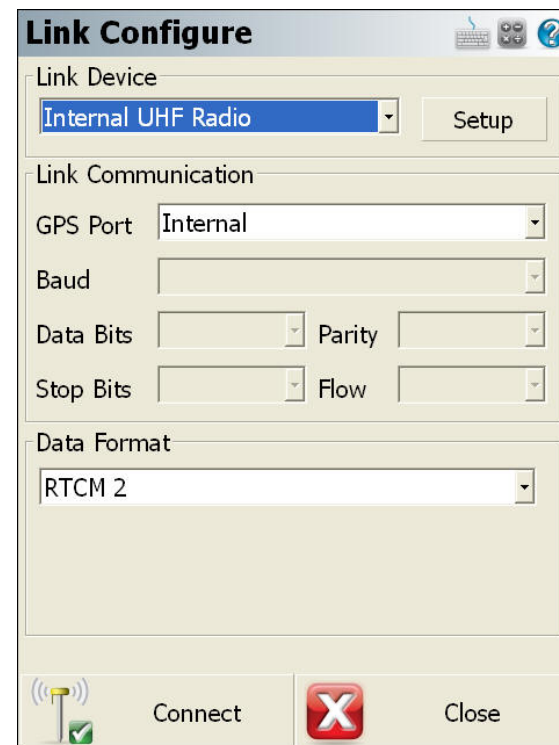



Figura 8: Link Configure (Config. Collegamento)

84. Sulla schermata **Link Configure (Config. Collegamento)** (vedi Figura 8), fare clic su **Connect (Connetti)**.

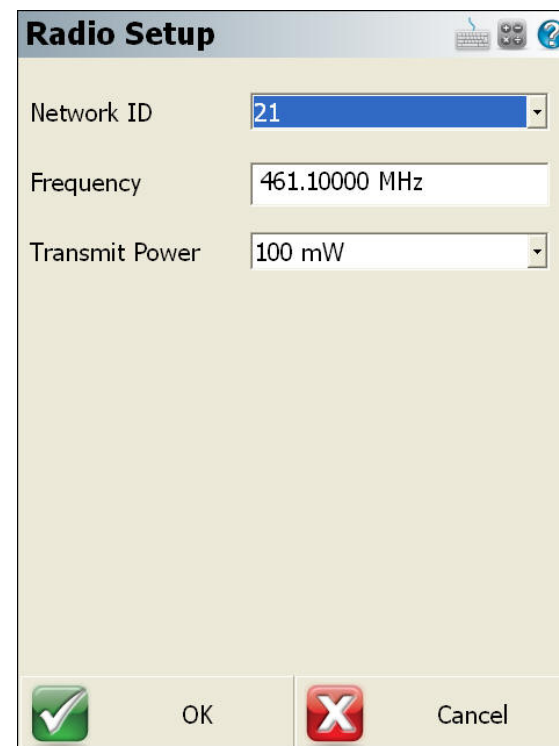



Figura 9: Radio Setup (Settaggi Radio)

Configurazione NTRIP

Per informazioni complete sulla configurazione del protocollo NTRIP, consultare i documenti elencati di seguito (contenuti nella chiavetta USB).

- *NavCom WM6 Local Internet Guide.pdf*
- *NavCom GPS GSM Profile and Bluetooth Guide.pdf*

Messa a punto di base e rover per rilevamento

Per informazioni complete sulla configurazione di base e rover, consultare *NavCom FieldGenius.pdf* (contenuto nella chiavetta USB).

- Posizione di riferimento base
- ID di riferimento base
- Formati e tempistica dei messaggi in uscita
- Modalità rover
- ID autorizzato base
- Rilevamento e picchettazione
- Linea di marcia
- Elaborazione in ufficio dei dati acquisiti sul campo